

Sujet 2007 Exercice 1 (12 points)

On s'intéresse à un système entrée-sortie susceptible d'être contrôlé.

Dans la partie A, on étudie le système en l'absence de contrôle.

Dans la partie B, on étudie le système soumis à un contrôle.

Les parties A, B et C sont indépendantes dans leurs résolutions respectives.

Partie A

On considère l'équation différentielle (E_1) suivante :

$$\frac{1}{2}y'(t) + y(t) = 10 - \beta \quad (E_1)$$

où y désigne une fonction dérivable de la variable réelle t et β une constante réelle.

1. Montrer que la fonction h définie pour tout nombre réel t par $h(t) = 10 - \beta$ est solution de l'équation différentielle (E_1) .
2. Résoudre l'équation différentielle (E_1) .
3. Montrer que la fonction f , solution de l'équation différentielle (E_1) et qui vérifie $f(0) = 10$ est définie sur \mathbf{R} par : $f(t) = \beta e^{-2t} + 10 - \beta$.
4. Calculer $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t)$ que l'on note f_∞ .

Sujet 2005 EXERCICE 2 (11 points)

L'exercice est composé de deux parties qui peuvent se traiter de façon indépendante.

Partie A

Un embrayage vient appliquer, à l'instant $t = 0$, un couple résistant constant sur un moteur dont la vitesse à vide est de 150 rad/s.

On note $\omega(t)$ la vitesse de rotation du moteur à l'instant t .

La fonction ω est solution de l'équation différentielle : $\frac{1}{200}y'(t) + y(t) = 146 \quad (1)$,

où y désigne une fonction dérivable de la variable réelle positive t .

1. a) Déterminer la solution générale de l'équation différentielle (1).
On cherchera une solution particulière constante.
b) Sachant que $\omega(0) = 150$, montrer que $\omega(t) = 146 + 4e^{-200t}$ pour tout $t \in [0, +\infty[$.
2. a) On note $\omega_\infty = \lim_{t \rightarrow +\infty} \omega(t)$. Déterminer la perte de vitesse $\omega(0) - \omega_\infty$ due au couple résistant.
b) On considère que la vitesse du moteur est stabilisée lorsque l'écart relatif $\left| \frac{\omega(t) - \omega_\infty}{\omega_\infty} \right|$ est inférieur à 1%.
Calculer le temps mis par le moteur pour stabiliser sa vitesse.
On donnera la valeur exacte et la valeur arrondie au millième.

Sujet 2007 Partie A) : $\frac{1}{2}y'(t) + y(t) = 10 - \beta$ (E₁)

1°) $h(t) = 10 - \beta$ (β est une constante)

donc $h'(t) = 0$

ainsi $\frac{1}{2}h'(t) + h(t) = 0 + h(t) = 10 - \beta$

2°) Donc $h(t) = 10 - \beta$ est une solution de (E₁)

2°) Résolution de l'équation sans second membre :

$$\frac{1}{2}y'(t) + y(t) = 0 \quad (\text{E}_0)$$

On sait que les solutions sont les fonctions :

$$y_0(t) = ke^{-\frac{1}{2}t} \quad \text{avec } b=1, a=\frac{1}{2}$$

2°) $y_0(t) = ke^{-2t} \quad | \quad k \in \mathbb{R}$

on sait que $h(t) = 10 - \beta$ est une solution particulière

conclusion : Les solutions de (E₁) sont les fonctions

$$y(t) = y_0(t) + h(t)$$

2°) $y(t) = ke^{-2t} + 10 - \beta \quad | \quad k \in \mathbb{R}$

3°) Si f est une solution alors $f(t) = ke^{-2t} + 10 - \beta$

De plus, $f(0) = 10$ donc $k + 10 - \beta = 10$ donc $k = \beta$

2°) $f(t) = \beta e^{-2t} + 10 - \beta \quad |$

4°) $\lim_{t \rightarrow +\infty} (e^{-2t}) = 0$ donc $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = 0 + 10 - \beta$

2°) ainsi $f = 10 - \beta \quad |$

Sujet 2005 Exercice 2, Partie A

1a) Résolution de l'équation sans second membre :

$$\frac{1}{200} y'(t) + y(t) = 0 \quad (0)$$

2 Les solutions s'écrivent $y_0(t) = k e^{-\frac{b}{a}t}$ avec $b=1$, $a=\frac{1}{200}$

Donc $y_0(t) = k e^{-200t} \quad k \in \mathbb{R}$

1 Je remarque que la constante 146 est solution particulière de (1)

... conclusion : Les solutions de (1) sont les fonctions

$$y(t) = k e^{-200t} + 146 \quad k \in \mathbb{R}$$

1b) $w(t) = k e^{-200t} + 146$ car $w(t)$ est une solution de (1)

Comme $w(0) = 150$ donc $k + 146 = 150$ donc $k = 4$

2 Donc : $w(t) = 4 e^{-200t} + 146 = 146 + 4 e^{-200t}$

1 2a) Comme $\lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-200t} = 0$ donc $w_\infty = 146$

1 La perte de vitesse est donc : $w(0) - w_\infty = 150 - 146 = 4 \text{ rad/s}$

$$b) \frac{w(t) - w_\infty}{w_\infty} = \frac{4 e^{-200t}}{146}$$

Donc $\left| \frac{w(t) - w_\infty}{w_\infty} \right| \leq 0,01$

$$\Leftrightarrow t \geq -\frac{1}{200} \ln(0,365)$$

$$\Leftrightarrow \frac{4 e^{-200t}}{146} \leq 0,01$$

La vitesse se stabilise à partir de $t_0 = -\frac{1}{200} \ln(0,365)$

$$\Leftrightarrow e^{-200t} \leq \frac{146 \times 0,01}{4}$$

2 $\Leftrightarrow -200t \leq \ln(0,365)$

$$\Leftrightarrow t_0 \approx 0,005 \rightarrow$$